① 日本国特許庁 (JP)

00特許出願公開

⑫公開特許公報(A)

昭55—137360

60Int. Cl.3

識別記号

庁内整理番号

43公開 昭和55年(1980)10月27日

F 02 P 5/04

8011-3G 6933-3G

発明の数

F 02 D 5/02 35/00 // B 60 R 16/02

7604-3G 6839---3D 審査請求 未請求

(全 6 頁)

64自動車用制御装置

BZ 54-45324

创特 22出

昭54(1979) 4月16日

@発 安保敏巳 横浜市神奈川区西寺尾町714

伊田

日産自動車株式会社

横浜市神奈川区宝町2番地

人 弁理士 中村純之助 個代 理

置において、基本的構成が同一で一部分のみが異 なる複数のプログラムを一つのサブルーチンとし. て構成し、上記サブルーチンの実行に先立って設・ サブルーチンの使い方を指定することにより、一10 部分が異なる複数のプログラムの資算を一つのサ ブルーチンで共通に行なわせるように構成した自.

2. 上記サブルーチンとして、内燃機関の運転. 条件に応じて制御量を予めセットされたデータテis ンプさせることにより、データ量の異なった複数』

ルーチンで共通に行なわせる。 ことを特徴とする特許請求の範囲第1項記載の自

3. 上記サブルーチンとして、入力データの演 算処理を行なうプログラムを用い、入力デ 有効桁数や小数点位置を示す形式、処理後のデー タの形式及び演算処理に使用する定数のうちの少 たくとも一つを指定してジャンプさせることにより り、形式等の異なるデータの資算を一つのサブルio ンで共通に行なわせることを特徴とする特許. 求の範囲第1項記載の自動車用制御装置。

4. 上記サブルーチンとして、デークに同一処. 理を複数回繰返して行なりプログラムを用い、繰. 返しの回数を指定してジャンプさせることによりis 繰返し回数の異なるデータ処理を一つのサブルー. て共通に行なわせることを特徴とする特許請.

ジャンプする行先番地を指定することによ、 って繰返し回数を選択することを特徴とする特許。

特開昭55-137360(2)

請求の範囲第4項記載の自動車用制御装置。

3. 発明の詳細な説明

本発明はストアド・ブログラム方式のディジタ
ル計算機(いわゆるマイクロコンピュータ)を用いて各種の車載機器を制御する自動車用制御装置⁵
に関し、特にブログラムのサブルーチンに関する
ものである。

最近、マイクロコンピュータを用いて自動車の 各種車銭機器、例えば内燃機関(燃料供給量、点 火時期、排気還流量、回転速度等の制御)、変速¹¹ 機、プレーキ、ラジオ、メー タ類等を制御する装。 健が開発されている。

上記のごとき制御装置のプログラミングの手法として、同一の処理が何度も繰返して行なわれる。 ものについては、サブルーチンが良く用いられる。 例えば、第1図の様なフローチャートの場合、 処理 A →処理 J →処理 B →処理 J →処理 C の 順番。 で実行されるが、これを第2図のように処理 J を、 サブルーチンとし、処理 A を実行後、J S R (サ・ブルーチンにジャンプせよ)という命令を挿入す。

. 3

ムをもサブルーチン化出来るようにし、プログラムの量を更に削減できるようにした自動車制御装置を提供することを自的とする。

以下図面に基づいて本発明を詳細に説明する。 第4図は本発明を適用する自動車用制御装置の³ 一例のブロック図である。

第4図において、1は被制御機器であり、例えば内燃機関である。また2は制御装置であり、入出力装置3、中央演算装置(CPU)4、競出し専用メモリ(ROM)5、競出し書込みメモリ(INRAM)6等から構成されている。

内燃機関1からは、機関運転状態を示す各種のの個号(回転速度信号、吸入空気量信号、水温信号、スロットル弁全閉スイッチ等の各種スイッチの信息等)が入出力装置3を介してCPU4に送られいる。CPU4はROM5に記憶されているプログ、ラムに従った液質を行ない、各種の制御信号(燃、料供給量、点火進角、排気還流率等を制御する信、号)を入出力装置3を介して内燃機関1に送って、所望の制御を行なう。

れば処理」を実行し、RTS(サブルーチンからリターンせよ)という命令でもとに戻り、続いて処理Bを実行する。再びJSRにより処理Jを実行し、RTSで処理Cを実行する。これにより処理Jを2回ブログラムする必要はなくなり、ブログラムの量を削減することが出来るので、メモリを節約することが出来る。

しかし、上記のでとき従来のサブルーチンにおいては、全く同一のプログラムはサブルーチン化出来るが、プログラムの構成は良く似ていても、いその一部(扱うデータのビット数、扱うデータの・量、繰返し処理の回数等)が異なる場合には、サブルーチン化することが出来ないという問題があった。チン化することが出来ないという問題があった。本発明は上記の問題に鑑みてなされたものであ

本発明は上記の問題に鑑みてなされたものであ.
り、サブルーチンにジャンプする前にそのサブル.
ーチンの使い方を指定してからジャンプさせるよ.
りに構成することにより、一部が異なるプログラ。

次に第5図は本発明の一実施例図であり、(イ)はフローチャート、(ロ)はアキュムレークを示す。 第5図の実施例は、8ビットのマイクロコンビュータ(例をはモトローラ6800)において、CPU内のアキュムレータA,B(図ではAcc,A)及びAcc,Bと要示、各々8ビット)の内容を二つ租合せて16ビットのデータとして用いる場合に、アキュムレークA,Bの内容のシフトの回数を避けてきるサブルーチンを示す。

すなわち、アキュムレータの内容を右へシフト¹¹ 。
するルーチン R₁ , R₂ , R₃ を綴に接続し、 ジャン・ブする位置を指定することによって、シフトの回、数を選択出来るようにしたものであり、例えば・S H I P T 3 へジャンブすれば、 サブルーチンが・終了(R T S 命令まで)するまでに シフトを 3 回。行なう。 同様に S H I P T 1 へジ・・ンブすれば、 それぞれ 2 回、 1 回シフトされる。したがって第5 図のサブルーチンを用い、 ジャ・

したかってあり図のサフルーチンを用い、ジャ・ ンプする位置を指定してやれば、一つのサブルー。 チンで異なったシフト回数の演算を自由に選択し、

· 6 ·

持開昭55-137360(3)

て行なわせることが出来るので、シフト回数の異なった複数のプログラムを備えておく必要がなく なる。

次に、第6図は本発明の第2の実施例のフロー・ チェートである。

第6図の実施例は、例えばA/D 変換された入力 データに演算処理を行なうサブルーチン(サブル ーチン名はCAL)で、定数 ÷ A/D 変換データと いう制算を実行して、演算結果を 8 ピット精度で 出す場合と 1 0 ピット精度で出す場合とを一つのい 割算ルーチンで行なりものを示す。

第 6 図 (イ) において、8 ピット精度データを A/D 変換すると、P L A G (P L A G という名前 を付けた R A M (メモリ)) を 0 にして C A L へ ジャンプする。また、第 6 図 (ロ) において 1 0 ピュ ト精度データを A/D 変換すると P L A G を 1 に して C A L へジャンプする。次に第 6 図 (ハ) にお いて、サブルーチン C A L ではその実行に先立っ て入力データが 1 0 ピット精度か 8 ピット精度か を P L A G によって判断し、1 0 ピット精度

~ La は負荷量である。 今エンジン回転数 N が Na < N < Na で負荷量 L が La < L < La であったとす。 ると、それぞれに対応するデータ Data, Data, Data Data を用いて補間 計算をすることにより回転数 N: 負荷量 L に対応する 造角 値 D が 計算できる。

実際の手順は、計測された負荷量 L をもとにして B B B B B B 番地(B は 1 6 進法の 1 4 、 B は 1 6 進法の 1 4 、 B は 1 6 進法を示す)から 順に格納してある L, ~ La を使って L。 < L < L 。 と なることを 判別し、 続いて、回転数 N をもとにして B B B 2 B 番地から 順に格が 納してある N, ~ Na を使って N。 < N < Na となる ことを 判別し、 この二つの 結果 から、 B B B 4 B の られられる B を使って 神間計算を行な 9 。 本例は、 回転数、 負荷量を、 共に 8 分割した 8 × 8 のテージアルについて行なったが、 例えば 1 6 分割の 1 6 ・ × 1 6 のテーブルについても 同様である。

次に第7図(p) において、点火時期を演算する。 ルーチン(ADV)は、回転数(8分割)、負荷、量(8分割)に応じてデータテーブルから進角値。 PLAG=1)の場合、被除数である定数を2ビット左へシフトして8ビット精度の場合と条件を 同じにして割算を実行すれば、同一の割算ルーチンで両方を実行することが出来る。

上記のようなデータの形式(有効桁数や小数点・位置)や、また更に演算処理に使用する定数が異なる場合でもサブルーチン化することが出来る。 次に、第7図は本発明の第3の実施例のフローチャートである。

をルックアップする。この場合、8×8テーブル のルックアップを示すため、SIZE(SIZE という名前をつけたRAM(メモリ))をOにし ておく。また点火進角の場合、トランスミッショ ンの形式に応じて点火進角を変えるため、データ テーブルの格納番地が異なっている。このためM[°] T(マニュアルトランスミッション)かAT(オ ートマチックトランスミッション)かに応じて、 データテーブルの格納番地をT1、T2,T3(それぞれ名前を付けたRAM)にセットしてLOOK UP ルーチンヘジャンプするようにしておく。ま・ た第7図(小)において、燃料補正量を演算するル・ ーチンは、回転数、負荷量共16分割で精度を上· げて16×16のテーブルルックアップを行なう。 これを示すため812mを1にしてさらにデータは テーブルの格納番地をT1 T2 T3にセットしてLOOK UP ルーチンヘジ・ンプする。

T 1 , T 2 , T 3 のセットは、具体的には第 7 · 図 (二) に示す様に、メモリ(R O M) 内に縦軸格・子点データ 8 1 (例えば前記 L 1 ~ La)、機軸格子シ

. 10 .

特開昭55~137360(4)

点データ S。 (例をは前記 N₁ ~ N_e)、メインテーブル S。 (8×8 あるいは 16×16)が格納されているとすると、T 1 に B B B B B B、T 2 に B B B 2 B、T 3 に B B B 4 B (但し B は 16 逸法を示す)をセットすることになる。

次に第7図 (イ) の LOOK UP ルーチンでは、
S.I Z B をチェックして 8 × 8 の テーブル・ルックアップか 1 6 × 1 6 の テーブル・ルックアップ
かを判断しそれに応じてテーブル・ルックアップ
を行なう。

上記のように第7図の実施例においては、8 ×. 8 のテーブル・ルックアップと、精度の高い 1 6. × 1 6 のテーブル・ルックアップとを一つのサブ. ルーチンで行なうことが出来る。

以上説明したでとく本発明においては、サブルに ーチンの使い方を指定してからジャンプさせるこ. とにより、構成の似たルーチンは全てまとめて一. つのサブルーチンにすることが出来るので、プロ. グラムの量、したがってメモリの量を大巾に節約. することが出来るという効果がある。 4. 図面の簡単な説明

第1図~第3図は従来例のフローチャート、第4図は本発明を適用する自動車用制御装置の一例。図、第5図~第7図はそれぞれ本発明の実施例のフローチャート、第8図はデータテーブルの一例。図である。

符号の説明

1 … 被制御機器 2 … 制御装置

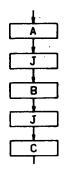
3 ··· 入出力装置 4 ··· C P U

5 ··· R O M 6 ··· R A M

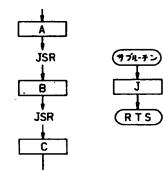
代理人弁理士 中 村 鈍 夕助

< 11

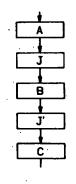
. 1993



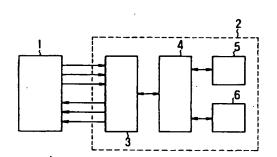
少り関



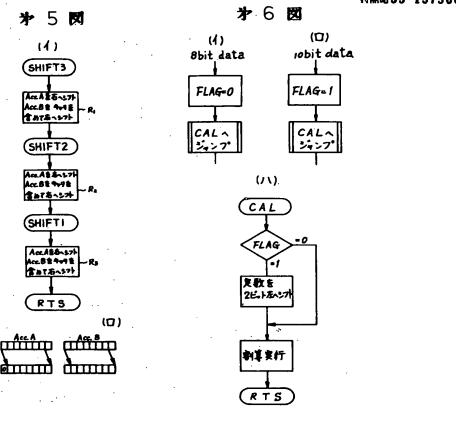
沙 3. 网

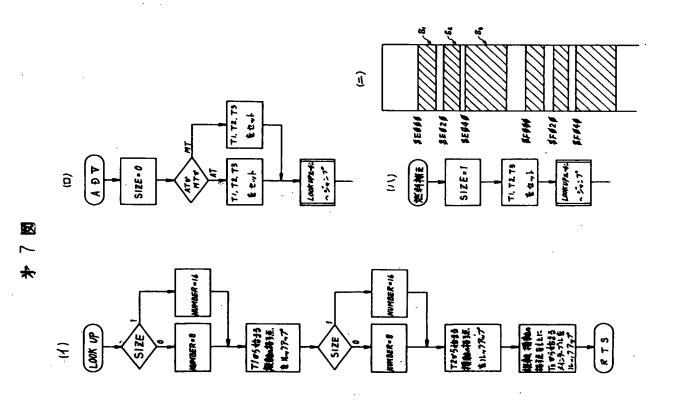


岁 4 **阅**



持原昭55-137360(5)





ــــــــــــــــــــــــــــــــــــــ	0	1000
4	0	23

